

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Haryadi Derwara. Analisa Performa Propulsi Roket Eksperimental dengan Menggunakan Solid Propellant untuk Peluncur Pesawat UAV. Artikel Universitas Nurtanio Bandung, 2020.
- [2] Taufiq Nuzuir Nizar. Implementasi dan Uji Kinerja Kontrol PID untuk Kestabilan Pesawat Tanpa Awak Tailsitter pada Keadaan Mengambang. *Komputika : Jurnal sistem komputer* Bandung, 2020.
- [3] Fahri Handayuda Pratama. Rancang Bangun *Basic Aircraft Tyroscope Trainer* Menggunakan Arduino Due. *Jurnal SNITD Politeknik Penerbangan Surabaya*, 2022.
- [4] Sugiyarto. Penentuan Sudut *Pitch* dan *Roll* pada *Payload* Roket Berbasis Data Sensor *Accelerometer* MPU-6050 Menggunakan KYL-1020. *E-LibItda*, 2022.
- [5] Ricky Nurliyadi. Simulasi *Instrument Rolling, Pintching, Yawing* (RPY) Pada *Attitude Indicator* Menggunakan *Arcade Flight Joystick*. *Elib ITDA*, 2018.
- [6] Rosada Tri Asnada. Pengaruh *Inertial Measurement Unit* (IMU) MPU6050 3-Axis Gyro dan 3-Axis Accelerometer pada sistem Penstabil Kamera (Gimbal) Untuk Aplikasi videografi. Universitas Mercu Buana, 2020.
- [7] Bayu Putra Cakrawala. Rancang Bangun Simulator *Turn And Bank Indicator* Pada Pesawat Terbang Komersil. *Politeknik Negeri Sriwijaya*, 2022.
- [8] Muhamad Nafiq, Freddy Kurniawan, & Ndaru Atmi Purnami. Koreksi Sudut *Attitude* dan *Heading Quadrotor* dengan Perubahan Matrik Derau Pengukuran Kalman Filter. *Jurnal Sains ITDA*, 2022.
- [9] Freddy Kurniawan, Muh. Ridlo Erdata Nasution, Okto Dinaryanto, & Lasmadi. Penentuan Orientasi dan Translasi Gerakan UAV menggunakan Data Fusion berbasis Kalman Filter. *AVITEC*, halaman 101-102, 2021.

- [10] Sandor Kabai. *Wolfram Demonstrations Project*. 2007. [Online]. Available: <https://demonstrations.wolfram.com/Gyroscope/>.
- [11] Joel Soemmeria. *Foucault and The Rotation Of The Earth*. Institut De France, 2017.
- [12] Nesterenko, Koleda, & Barbin. *Integrated Micro electro mechanical Gyroscope Under Shock Loads*. National Research Tomsk Polytechnic University, 2017.
- [13] Herve C. Lefere. *The Fiber Optic Gyroscope: Challenge to Become The Ultimate Rotation-Sensing Technology*. France, 2013.
- [14] Jia Jia. *Overview and Analysis of MEMS Coriolis Vibratory ring Gyroscope*. Southeast University, 2021.
- [15] David May. *Modeling the Dynamically Tuned Gyroscope In Support of High-Bandwidth Captur Loop Design*. Aero Sense, US, 1999. Available: www.spiedigitallibrary.org.
- [16] Xiao. *Observation of The London Moment and Trapped Flux In Precision Gyroscope*. Stanford University, 2018.
- [17] Rahman Bayu. *Sistem Keamanan Rumah dengan Pemberitahuan Melalui SMS Berbasis Arduino*. Akakom Yogyakarta, 2017.
- [18] Aries Suprayogi. *Sistem Pendeteksi Kecelakaan pada Sepeda Motor Berdasarkan Kemiringan Menggunakan Sensor Gyroscope Berbasis Arduino*. Universitas Brawijaya, 2019.
- [19] Firman, Denny, & Atik. *Rancang Bangun Aplikasi Pembelajaran Sensor Menggunakan Augmented Reality untuk Modul Praktikum Mikrokontroler dan Antarmuka*. Universitas Telkom, 2020.
- [20] Meiyanto Eko Sulisty. *Penggunaan Processing dalam Komputer Grafik*. Universitas Sebelas Maret Surakarta, 2013.

- [21] Rahman Bayu. Sistem Keamanan Rumah dengan Pemberitahuan Melalui SMS Berbasis Arduino. Akakom Yogyakarta, 2017.
- [22] Pratama. Rancang Bangun Buka Pintu dengan Bluetooth Berbasis Mikrokontroler Arduino Menggunakan Android. Polsri, 2019.