

DAFTAR PUSTAKA

- Alldatasheet. Data Sheet Arduino Mega. Online, <https://store-usa.arduino.cc/products/arduino-mega-2560-rev3?selectedStore=us>,
Diakses 9 Juni 2022.
- Alldatasheet. Data Sheet KYL 1020U. Online, https://www.alldatasheet.com/view_datasheet.jsp?sSearchword=KYL&sPage=1&sField=0&list=780 ., Diakses 25 Maret 2021.
- Alldatasheet. Data Sheet MPU-6050. Online, <https://www.alldatasheet.com/view.jsp?Searchword=Mpu6050%20datasheet&gclid>., Diakses 9 Juni 2022.
- Shandy (2022). Tentang Penentuan Koreksi Sudut *Attitude* Pada Quadrotor Menggunakan Algoritma *Zero Acceleration Compensation* Orientas (Jurnal AVITEC, Institut Teknologi Dirgantara Adisutjipto).
- Mudarris, M. (2019). *Sistem Monitoring Muatan Roket (Payload) Secara Realtime Menggunakan Grhaphical User Interface (GUI) Matlab*, Universitas Negeri Makassar.
- Mudarris, Satria Gunawan Zain. (2020) *Implementasi Sensor Inertial Meansurement Unit (IMU) untuk Monitoring Perilaku Roket*. Universitas Negeri Makassar. (AVITEC Vol. 2, No. 1, February 2020).
- Mustofa, (2018) *Sistem Peringatan Dini Menggunakan Deteksi Kemiringan Kepala pada Pengemudi Kendaraan Bermotor yang Mengantuk*. JURNAL TEKNIK ITS Vol. 7, No. 2, (2018)
- Fanani, N. Z., & Felix, V. (2015). Sistem Pengambil Data Gambar Menggunakan Kamera Serial Pada Muatan Roket. *Jurnal Teknologi Informasi dan Terapan*, 2(1), 205-211.
- Supartono, S., Dirgantara, R., Jalimin. (2011). Prototip *Payload* Untuk Roket Uji Muatan. Teknik Elektro, Universitas Kristen Marantha, Bandung. *Electrical Enginerig Journal* (Vol. 2, pp. 66-80).

Freddy Kurniawan, Lasmadi, Okto Dinaryanto. (2021). Penentuan Orientasi dan Translasi Gerakan UAV Menggunakan *Data Fusion* Berbasis Kalman Filter. (AVITEC, Vol. 3, No. 2, August 2021).