

DAFTAR PUSTAKA

- Ali, M. (2004). Pembelajaran Perancangan sistem kontrol PID dengan software Matlab. *Jurnal edukasi@ elektro*, 1(1), 1-8.
- Ali, M. (2012). Kontrol Kecepatan Motor DC Menggunakan PID Kontroler Yang Dituning Dengan Firefly Algorithm. *Jurnal Intake: Jurnal Penelitian Ilmu Teknik dan Terapan*, 3(2), 1-10.
- Angelli, V. V. (2022). Analisa Perancangan Pengendali PID Dengan Metode Ziegler Nichols Pada Motor DC. *Prosiding SNST Fakultas Teknik*, 12(1), 639-646.
- Eshkabilov, S. (2019). Mulai Matlab dan Simulink. *Apress*.
- Gowthaman, E., Vinodhini, V., Hussain, MY, Dhinakaran, SK, & Sabarinathan, T. (2017). Kontrol kecepatan Motor DC brushless magnet permanen menggunakan kontroler proporsional fuzzy hybrid plus integral plus derivatif. *Procedia Energi*.
- Hekimoğlu, B. (2019). Optimal tuning of fractional order PID controller for DC Motor speed control via chaotic atom search optimization algorithm. *IEEE Access*, 7, 38100-38114.
- Kusbandono, W. (2013). Pengertian Open Loop dan Close Loop.
- Ma'arif, A., Istiarno, R., & Sunardi, S. (2021). Kontrol Proporsional Integral Derivatif (PID) pada Kecepatan Sudut Motor DC dengan Pemodelan Identifikasi Sistem dan Tuning. *Elkomika: Jurnal Teknik Energi Elektrik, Teknik Telekomunikasi, & Teknik Elektronika*, 9(2), 374.
- Mutiara, M. (2017). Analisis Perubahan Parameter Sistem Kontrol PID Terhadap Respon Output Menggunakan Aplikasi Matlab. *Jurnal Teknik Elektro*.
- Ogata, K. (2010). Modern Control Engineering. Fifth Edition. *New Jersey: Prentice Hal*.
- Putri, M. D. I., Ma'arif, A., & Puriyanto, R. D. (2022). Pengendali Kecepatan Sudut Motor DC Menggunakan Kontrol PID dan Tuning Ziegler Nichols. *Techno (Jurnal Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Purwokerto)*, 23(1), 9-18.
- Rokhmah, N. N. (2018). Kendali Kecepatan Motor DC Dengan Metode PID Berbasis Arduino Uno. *Jurnal Teknik Elektro dan Vaksional*.

- Rosalina, R., Qosim, I., & Mujirudin, M. (2017, November). Analisis Pengaturan Kecepatan Motor DC Menggunakan Kontrol PID (Proportional Integral Derivative). In *Prosiding Seminar Nasional Teknoka* (Vol. 2, pp. E89-E94).
- Saputro, G. (2020). *Perancangan Sistem Kendali Motor DC Berbasis Mikrokontroler Dengan Menggunakan Metode PID* (Doctoral dissertation, Universitas Muhammadiyah Malang).
- Sobie, EA (2011). Pengenalan Matlab. Pensinyalan sains.
- Waluyo, W., Fitriansyah, A., & Syahrial, S. (2013). Analisis Penalaan Kontrol PID pada Simulasi Kendali Kecepatan Putaran Motor DC Berbeban menggunakan Metode Heuristik. *ELKOMIKA: Jurnal Teknik Energi Elektrik, Teknik Telekomunikasi, & Teknik Elektronika*, *ELKOMIKA*, 1(2), 79-92.